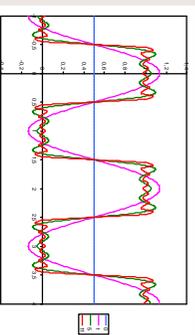
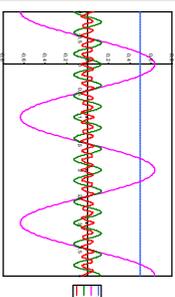


Régime permanent sinusoïdal

Régime permanent sinusoïdal

- 1. Introduction
- 2. Représentation complexe
- 3. Impédances complexes
- 4. Impédance d'un circuit RLC
- 5. Intérêt des notations complexes

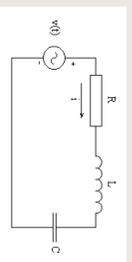
Introduction



Impédance d'un circuit RLC

Equation :

$$L \frac{d^2 i(t)}{dt^2} + R \frac{di(t)}{dt} + \frac{1}{C} i(t) = \frac{dv(t)}{dt}$$



$$v(t) = V_0 \cos(\omega t) \Rightarrow \frac{dv}{dt}(t) = V_0 \omega \cos(\omega t + \frac{\pi}{2})$$

$$F \left(t, i, i^{(2)} \right) = A_0 \cos(\omega t + \varphi)$$

Introduction

Equations différentielles d'ordre n

On appelle équation différentielle (ED), d'ordre n, toute relation de la forme :

$$F \left(x, y, y', \dots, y^{(n)}, \dots, y^{(n)} \right) = 0$$

lant une fonction inconnue y de la variable x et ses fonctions dérivées successives $y', y'', \dots, y^{(n)}$

Equations différentielles linéaires

Une équation différentielle d'ordre n est dite **linéaire** si F est une fonction **linéaire** de $y, y', y'', \dots, y^{(n)}$

$$\text{i.e. } \sum_{i=1}^n a_i(x) y^{(i)}(x) = b(x)$$

La solution y est alors la somme

- d'une solution **particulière** de l'équation **complète**
- de la solution **générale** de l'équation **sans second membre**

Introduction

Cas particulier intéressant

- (a) forment un ensemble de coefficients **indépendants** de x
- la solution de l'équation sans second membre Y_{SGSM} est **stable**
- b(x) est une fonction **sinusoïdale** $b(x) = b_0 \cos(\omega x + \varphi)$

Dans ce cas :

1. la solution particulière Y_{SP} est de la forme :
 $Y_{SP}(x) = Y_{SP0} \cos(\omega x + \varphi)$
 2. la solution de l'équation sans second membre Y_{SGSM} apparait comme un **régime transitoire**
 3. après un certain temps, **seule** la solution particulière joue un rôle prépondérant
- il est possible de définir un **régime permanent sinusoïdal**

Régime permanent sinusoïdal

Définition

Le **régime permanent sinusoïdal** $y(t)$ d'un système est la réponse temporelle de ce système à une **excitation sinusoïdale forcée** lorsque le régime transitoire peut être négligé

Remarques importantes

- Ce régime permanent sinusoïdal n'a de sens que si le système est stable (ex: retour à l'état initial après une excitation impulsionnelle)
- Ce régime permanent est de la forme :

$$y(t) = Y_0 \cos(\omega t + \varphi)$$

- **Seules deux grandeurs sont à connaître!**

Représentation complexe

Principe

A toutes fonctions sinusoïdales $y(t)$ d'amplitude a et de phase instantanée $\omega t + \phi$, on peut faire correspondre un nombre complexe défini par :

$$\bar{y}(t) = a [\cos(\omega t + \phi) + j \sin(\omega t + \phi)] = a e^{j(\omega t + \phi)} = a e^{j\omega t} e^{j\phi}$$

j = imaginaire pur : $j^2 = -1$ (notation de physicien)

Autrement dit,

$$y = \Re(\bar{y})$$

Intérêt

- Les propriétés des fonctions complexes, et en particulier celles de la fonction exponentielle, simplifient les calculs et surtout permettent de retrouver un régime linéaire « effectif »
- Précisément, le calcul de la solution particulière se résume à la résolution d'un **système d'équations linéaires complexes**

Représentation complexe

Propriétés

Déphasage

$$e^{j(\omega t + \phi + \theta)} = e^{j(\omega t + \phi)} e^{j\theta}$$

se transforme en une multiplication par $e^{j\theta}$

Dérivation

$$\frac{d\bar{y}(t)}{dt} = j\omega a e^{j\omega t} e^{j\phi} = j\omega \bar{y}(t)$$

se transforme en une multiplication par $j\omega$

Intégration

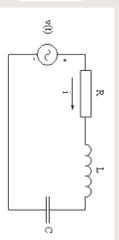
$$\int \bar{y}(t) dt = \frac{1}{j\omega} a e^{j\omega t} e^{j\phi} = \frac{1}{j\omega} \bar{y}(t)$$

se transforme en une division par $j\omega$

Impédances complexes

Exemple :

$$T: \frac{d^2\bar{i}(t)}{dt^2} + R \frac{d\bar{i}(t)}{dt} + \frac{1}{C} \bar{i}(t) = \frac{d\bar{v}(t)}{dt}$$



Notation complexe :

$$\bar{v}(t) = \bar{V} e^{j\omega t}$$

$$\bar{i}(t) = \bar{I} e^{j\omega t}$$



$$\bar{v}(t) = \bar{Z}(j\omega) \bar{i}(t)$$

avec

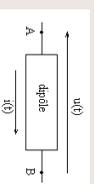
$$\bar{Z}(j\omega) = R + j \left[\omega L - \frac{1}{\omega C} \right]$$

(solution particulière: $i(t) = \Re[\bar{Z}(j\omega) \cdot V e^{j\omega t}]$)

Impédances complexes

Définition

On appelle **impédance** d'un dipôle **linéaire passif** (résistance, capacité ou self) la grandeur complexe $Z(j\omega)$ qui relie dans la représentation complexe la différence de potentiel au courant



$$\bar{u}(t) = \bar{Z}(j\omega) \bar{i}(t)$$

$$\bar{Z}(j\omega) = R + jX = |\bar{Z}| e^{j\phi}$$

Notation

- La partie réelle R de l'impédance est appelée **résistance**.
- La partie imaginaire X de l'impédance est appelée **réactance**.
- La grandeur $|Z|$ est appelée **module** de l'impédance.
- La grandeur ϕ représente le **déphasage** de l'intensité $i(t)$ par rapport à la tension $u(t)$.

Impédances complexes

Notation (suite)

$$\bar{Y} = \frac{1}{\bar{Z}} = \frac{R - jX}{|\bar{Z}|^2} = G + jB = \frac{1}{|\bar{Y}|} e^{-j\theta}$$

- La grandeur $Y = 1/Z$ est appelée **admittance** du dipôle.
- La partie réelle G de l'admittance est appelée **conductance**.
- La partie imaginaire B de l'admittance est appelée **susceptance**.

Remarque importante

$$\bar{i}(t) = \bar{I} e^{j\omega t} = I_0 e^{j\phi} e^{j\omega t}$$

$$\bar{u}(t) = \bar{U} e^{j\omega t} = U_0 e^{j\phi_0} e^{j\omega t}$$

$$\bar{u}(t) = \bar{Z}(j\omega) \bar{i}(t)$$

$$\bar{U} = \bar{Z}(j\omega) \cdot \bar{I}$$

a ω fixé \Rightarrow plus nécessaire de préciser la dépendance en temps

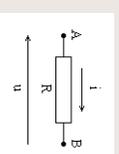
Impédances complexes

Résistance pure : $\bar{u}(t) = \bar{V}_A(t) - \bar{V}_B(t) = \bar{R} \bar{i}(t)$

• En notation complexe :

$$\bar{u}(t) = \bar{I} e^{j\omega t}$$

$$\bar{u}(t) = \bar{R} \bar{i}(t)$$



$$\bar{Z}_R(j\omega) = \bar{R}$$

Impédances complexes

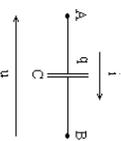
Condensateur parfait :

$$\left. \begin{aligned} i(t) &= \frac{dq(t)}{dt} \\ q(t) &= C u(t) \end{aligned} \right\} \Rightarrow i(t) = C \frac{du(t)}{dt}$$

• En notation complexe :

$$\bar{u}(t) = U e^{j\omega t}$$

$$i(t) = C \frac{d\bar{u}(t)}{dt} = j\omega C U e^{j\omega t} = j\omega C \bar{u}(t)$$



Déphasage entre tension et courant de $-\pi/2$

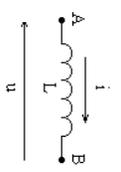
$$\bar{Z}_C(j\omega) = \frac{1}{j\omega C} = \frac{1}{\omega} e^{-j\pi/2}$$

Impédances complexes

Inductance pure :

$$u(t) = L \frac{di(t)}{dt}$$

• En notation complexe :



Déphasage entre tension et courant de $\pi/2$

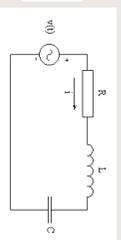
$$\begin{aligned} i(t) &= I e^{j\omega t} \\ u(t) &= L j\omega I e^{j\omega t} = L j\omega i(t) \end{aligned}$$

$$\bar{Z}_L(j\omega) = jL\omega = L\omega e^{j\pi/2}$$

Impédance d'un circuit RLC

Equation :

$$T \cdot \frac{d^2i(t)}{dt^2} + R \frac{di(t)}{dt} + \frac{1}{C} i(t) = \frac{d u(t)}{dt}$$



Notation complexe :

$$\bar{v}(t) = Y e^{j\omega t} \quad \Rightarrow \quad \bar{v}(t) = \bar{Z}(j\omega) i(t)$$

$$i(t) = I e^{j\omega t} e^{j\omega t}$$

$$\bar{Z}(j\omega) = R + j \left[L\omega - \frac{1}{C\omega} \right]$$

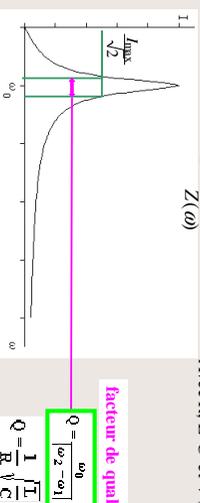
$$\bar{Z}_{eq}(j\omega) = \bar{Z}_R(j\omega) + \bar{Z}_C(j\omega) + \bar{Z}_L(j\omega)$$

Impédance d'un circuit RLC

• Module

$$Z = \sqrt{R^2 + X^2} = \sqrt{R^2 + \left[L\omega - \frac{1}{C\omega} \right]^2}$$

Avec R, L, C et V fixés



facteur de qualité

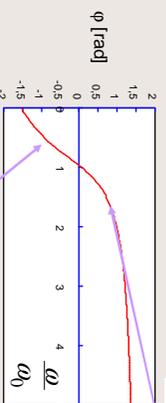
$$Z_{min} = R \quad \text{pour} \quad L\omega - \frac{1}{C\omega} = 0 \quad \text{soit} \quad \omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

Impédance d'un circuit RLC

• Phase

$$\tan \varphi = \frac{X}{R} = \frac{L\omega - \frac{1}{C\omega}}{R}$$

Avance de phase de U sur i



Retard de phase de U sur i

Intérêt des notations complexes

\Rightarrow **Toutes** les lois de base

- noeuds, mailles,
- association en série, en parallèle,
- superposition, Norton, Thévenin...

obtenues pour les réseaux de résistances en régime continu restent, en notation complexe, valables pour le régime permanent sinusoïdal

résistances \Leftrightarrow impédances

\Rightarrow Pas nécessaire de passer par les équations différentielles (ouf!!!)