

Régime permanent sinusoïdal

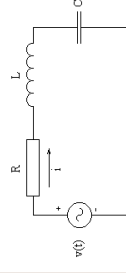
Régime permanent sinusoïdal

- 1. Introduction
- 2. Représentation complexe
- 3. Impédances complexes
- 4. Impédance d'un circuit RLC
- 5. Intérêt des notations complexes

Impédance d'un circuit RLC

Equation :

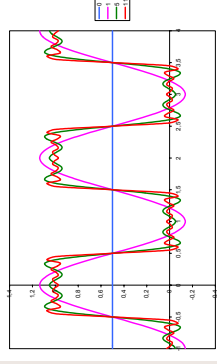
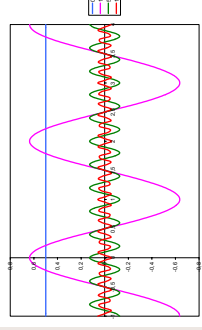
$$L \frac{d^2 i(t)}{dt^2} + R \frac{di(t)}{dt} + \frac{1}{C} i(t) = \frac{dv(t)}{dt}$$



$$v(t) = V_0 \cos(\omega t) \Rightarrow \frac{dv}{dt}(t) = V_0 \cos\left(\omega t + \frac{\pi}{2}\right)$$

$$F(t, i, i^{(2)}) = A_0 \cos(\omega t + \varphi)$$

Introduction



Introduction

Equations différentielles d'ordre n

On appelle équation différentielle (ED), d'ordre n, toute relation de la forme :

$$F(x, y, y^{(1)}, \dots, y^{(n)}) = 0$$

liant une fonction inconnue y de la variable x et ses fonctions dérivées successives $y', y'', \dots, y^{(n)}$

Equations différentielles linéaires

Une équation différentielle d'ordre n est dite **linéaire** si F est une fonction **linéaire** de $y, y', y'', \dots, y^{(n)}$

i.e.
$$\sum_{i=1}^n a_i(x) y^{(i)}(x) = b(x)$$

La solution y est alors la somme

- d'une solution **particulière** de l'équation **complète**
- de la solution **générale** de l'équation **sans second membre**

Introduction

Cas particulier intéressant

- (a_i) forment un ensemble de coefficients **indépendants** de x
- la solution de l'équation sans second membre y_{SGSSM} est **stable**
- b(x) est une fonction **sinusoïdale** $b(x) = b_0 \cos(\omega x + \varphi)$

Dans ce cas :

1. la solution particulière y_{SP} est de la forme :
$$y_{SP}(x) = y_{Stv} \cos(\omega x + \varphi)$$
 2. la solution de l'équation sans second membre y_{SGSSM} apparaît comme un **régime transitoire**
 3. après un certain temps, **seule** la solution particulière joue un rôle prépondérant
- Il est possible de définir un **régime permanent sinusoïdal**

Régime permanent sinusoïdal

Définition

Le régime permanent sinusoïdal $y(t)$ d'un système est la réponse temporelle de ce système à une **excitation sinusoïdale** forcée lorsque le régime transitoire peut être négligé

Conséquence

- Ce régime permanent sinusoïdal n'a de sens que si le système est stable (ex: retour à l'état initial après une excitation impulsionnelle)
- Ce régime permanent est de la forme :

$$y(t) = y_0 \cos(\omega t + \varphi)$$

- **Seules deux grandeurs sont à connaître!!**

Représentation complexe

Principe

A toutes fonctions sinusoïdales $y(t)$ d'amplitude **a** et de phase instantanée $\omega t + \varphi$, on peut faire correspondre un nombre complexe défini par :

$$\bar{y}(t) = a [\cos(\omega t + \varphi) + j \sin(\omega t + \varphi)] = a e^{j(\omega t + \varphi)} = a e^{j\omega} e^{j\omega t}$$

j = imaginaire pur ; $j^2 = -1$ (notation de physicien)

Autrement dit,

$$y = \Re(\bar{y})$$

Intérêt

- Les propriétés des fonctions complexes, et en particulier celles de la fonction exponentielle, simplifient les calculs et surtout permettent de retrouver un régime linéaire « effectif »
- Précisément, le calcul de la solution particulière se résume à la résolution d'un **système d'équations linéaires complexes**

Représentation complexe

Propriétés

Déphasage

$$e^{j(\omega t + \varphi)} = e^{j\omega t} e^{j\varphi}$$

se transforme en une multiplication par $e^{j\varphi}$

Dérivation

$$\frac{d \bar{y}(t)}{dt} = j \omega a e^{j\varphi} e^{j\omega t} = j \omega \bar{y}(t)$$

se transforme en une multiplication par $j \omega$

Intégration

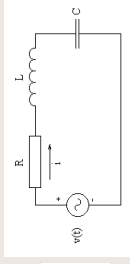
$$\int \bar{y}(t) dt = \frac{1}{j \omega} a e^{j\varphi} e^{j\omega t} = \frac{1}{j \omega} \bar{y}(t)$$

se transforme en une division par $j \omega$

Impédances complexes

Exemple :

$$L \frac{d^2 i(t)}{dt^2} + R \frac{di(t)}{dt} + \frac{1}{C} i(t) = \frac{dv(t)}{dt}$$



Notation complexe :

$$\bar{v}(t) = V e^{j\omega t}$$

$$\bar{i}(t) = I e^{-j\varphi} e^{j\omega t} \quad \rightarrow \quad \bar{v}(t) = \bar{Z}(j\omega) \bar{i}(t)$$

avec

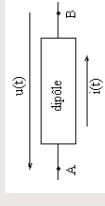
$$\bar{Z}(j\omega) = R + j \left(L\omega - \frac{1}{C\omega} \right)$$

(solution particulière : $i(t) = \Re[\bar{Z}(j\omega) \cdot V e^{j(\omega t)}]$)

Impédances complexes

Définition

On appelle **impédance** d'un dipôle **linéaire passif** (résistance, capacité ou self) la grandeur complexe $Z(j\omega)$ qui relie dans la représentation complexe la différence de potentiel au courant



$$\bar{u}(t) = \bar{Z}(j\omega) \bar{i}(t)$$

$$\bar{Z}(j\omega) = R + jX = |\bar{Z}| e^{j\varphi}$$

Notation

- La partie réelle **R** de l'impédance est appelée **résistance**.
- La partie imaginaire **X** de l'impédance est appelée **réactance**.
- La grandeur **|Z|** est appelée **module** de l'impédance.
- La grandeur φ représente le **déphasage** de l'intensité $i(t)$ par rapport à la tension $u(t)$.

Impédances complexes

Notation (suite)

$$\bar{Y} = \frac{1}{\bar{Z}} = \frac{R - jX}{|\bar{Z}|^2} = G + jB = |\bar{Y}| e^{-j\varphi}$$

- La grandeur **Y** = 1/Z est appelée **admittance** du dipôle.
- La partie réelle **G** de l'admittance est appelée **conductance**.
- La partie imaginaire **B** de l'admittance est appelée **susceptance**.

Remarque importante

$$\bar{u}(t) = \bar{Z}(j\omega) \bar{i}(t)$$

$$\bar{i}(t) = \bar{I} e^{j\omega t} = I_0 e^{j\varphi_0} e^{j\omega t}$$

$$\bar{u}(t) = \bar{U} e^{j\omega t} = U_0 e^{j\varphi_0} e^{j\omega t}$$

$$\bar{U} = \bar{Z}(j\omega) \cdot \bar{I}$$

a ω fixé \rightarrow plus nécessaire de préciser la dépendance en temps

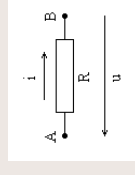
Impédances complexes

Résistance pure : $\bar{u}(t) = v_A(t) - v_B(t) = R \cdot i(t)$

• En notation complexe :

$$\bar{u}(t) = U e^{j\omega t}$$

$$\bar{i}(t) = R \bar{i}(t)$$



$$\bar{Z}_R(j\omega) = R$$

Impédances complexes

Condensateur parfait :

$$\left. \begin{aligned} \bar{i}(t) &= \frac{d q(t)}{dt} \\ q(t) &= C u(t) \end{aligned} \right\} \Rightarrow \bar{i}(t) = C \frac{d u(t)}{dt}$$

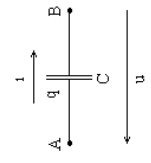
- En notation complexe :

$$\bar{u}(t) = U e^{j\omega t}$$

$$\bar{i}(t) = C \frac{d \bar{u}(t)}{dt} = j\omega C U e^{j\omega t} = j\omega C \bar{u}(t)$$

Déphasage entre tension et courant de $-\pi/2$

$$\bar{Z}_C(j\omega) = \frac{1}{jC\omega} = \frac{1}{C\omega} e^{-j\pi/2}$$



Impédances complexes

Inductance pure :

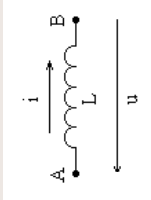
$$\bar{u}(t) = L \frac{d \bar{i}(t)}{dt}$$

- En notation complexe :

$$\bar{i}(t) = I e^{j\omega t}$$

Déphasage entre tension et courant de $\pi/2$

$$\bar{Z}_L(j\omega) = jL\omega = L\omega e^{j\pi/2}$$



Impédance d'un circuit RLC

Equation :

$$L \frac{d^2 i(t)}{dt^2} + R \frac{d i(t)}{dt} + \frac{1}{C} i(t) = \frac{d v(t)}{dt}$$

Notation complexe :

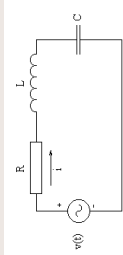
$$\bar{v}(t) = V e^{j\omega t}$$

$$\bar{i}(t) = I e^{-j\omega t}$$

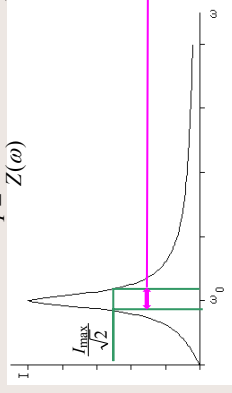
avec

$$\bar{Z}(j\omega) = R + j \left[L\omega - \frac{1}{C\omega} \right]$$

$$\bar{Z}_{eq}(j\omega) = \bar{Z}_R(j\omega) + \bar{Z}_C(j\omega) + \bar{Z}_L(j\omega)$$



$$\bar{v}(t) = \bar{Z}(j\omega) \bar{i}(t)$$



facteur de qualité

$$Q = \frac{\omega_0}{|\omega_2 - \omega_1|}$$

$$Q = \frac{1}{R} \sqrt{\frac{L}{C}}$$

$$Z_{\max} = R \text{ pour } L\omega - \frac{1}{C\omega} = 0 \text{ soit } \omega_0 = \frac{1}{\sqrt{L \cdot C}}$$

Impédance d'un circuit RLC

- Module

$$Z = \sqrt{R^2 + X^2} = \sqrt{R^2 + \left(L\omega - \frac{1}{C\omega} \right)^2}$$

Avec R, L, C et V fixés

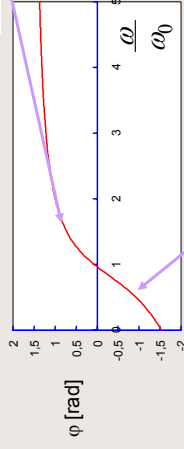
$$I = \frac{V}{Z(\omega)}$$

Impédance d'un circuit RLC

- Phase

$$\tan \varphi = \frac{X}{R} = \frac{L\omega - \frac{1}{C\omega}}{R}$$

Avance de phase
de U sur i



Retard de phase
de U sur i

Intérêt des notations complexes

⇒ *Toutes les lois de base*

- nœuds, mailles,
- association en série, en parallèle,
- superposition, Norton, Thévenin...

obtenues pour les réseaux de résistances en régime continu restant, en notation complexe, valables pour le régime permanent sinusoïdal

résistances \Leftrightarrow impédances

⇒ *Pas nécessaire de passer par les équations différentielles (ouf!!)*